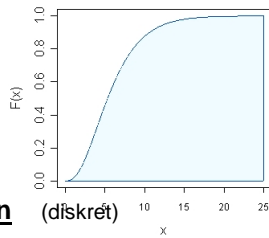


Verteilungsfunktion

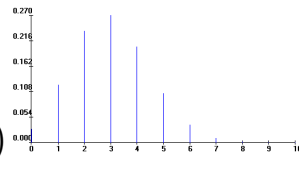
- $0 \leq F_X(x) \leq 1$
- $0 \leq F_X(x) \leq 1$
- $F_X(-\infty) = 0$
- $F_X(+\infty) = 1$



Wahrscheinlichkeitsfunktion (diskret)

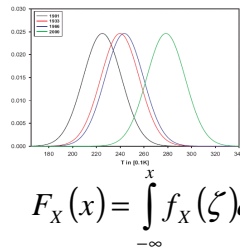
- $0 \leq p_X(x_i) \leq 1$
- $\sum_i p_X(x_i) = 1$

$$F_X(x) = P(X \leq x) = \sum_{x_i \leq x} p_X(x_i)$$



Wahrscheinlichkeitsdichtefunktion

- $f_X(x) \geq 0$
- $\int_{-\infty}^{+\infty} f_X(x) dx = 1$



$$f_X(x) = \frac{dF_X(x)}{dx} \quad \text{bzw.} \quad F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(\zeta) d\zeta$$

Umwandlungen:

$$P(|X| \leq 0.5) = P(-0.5 \leq X \leq 0.5) = \int_{-0.5}^{0.5} f_X(x) dx$$

Verbundfunktion Joint Distribution Function

Funktion zweier Variablen...

$$\dots F_{XY}(x, y), p_{XY}(x, y), f_{XY}(x, y)$$

Statisch unabhängig: $F_{XY}(x, y) = F_X(x) \cdot F_Y(y)$

(gaussverteilt) $p_{XY}(x, y) = p_X(x) \cdot p_Y(y)$

$$f_{XY}(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y)$$

Randfunktionen Marginal Distribution Function

Aus den Verbundfunktionen können die eindimensionalen Funktionen z.B. $F_X(x)$ oder $F_Y(y)$ zurück gewonnen werden, indem jeweils der ganze Bereich der zu eliminierenden Zufallsvariablen verrechnet wird

$$F_X(x) = F_{XY}(x, +\infty)$$

$$p_X(x_i) = p_{XY}(x_i, y_j) \text{ summiert über alle } y_j$$

$$f_X(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_{XY}(x, y) dy$$

Erwartungswert

$$\mu_X = E(X) = \sum_i x_i \cdot p_X(x_i) \quad \text{diskret}$$

$$\mu_X = E(X) = \int_{-\infty}^{+\infty} x_i \cdot f_X(x) dx \quad \text{kontinuierlich}$$

Linearität $E(X + Y) = E(X) + E(Y) \quad E(c \cdot X) = c \cdot E(X)$

n-te Moment

$$E(X^n) = \sum_i x_i^n \cdot p_X(x_i) \quad \text{diskret}$$

$$E(X^n) = \int_{-\infty}^{+\infty} x_i^n \cdot f_X(x) dx \quad \text{kontinuierlich}$$

Varianz σ_X^2 , Standardabweichung σ_X

$$\sigma_X^2 = \text{Var}(X) = \sum_i (x_i - \mu_X)^2 \cdot p_X(x_i) \quad \text{diskret}$$

$$\sigma_X^2 = \text{Var}(X) = \int_{-\infty}^{+\infty} (x_i - \mu_X)^2 \cdot f_X(x) dx \quad \text{kontinuierlich}$$

$$\sigma_X^2 = E(X^2) - (\mu_X)^2$$

(k,n) - tes Moment m_{kn} , Korrelation m_{11}

$$m_{kn} = E(X^k Y^n) = \sum_i \sum_j x_i^k \cdot y_j^n \cdot p_{XY}(x_i, y_j) \quad \text{diskret}$$

$$m_{kn} = E(X^k Y^n) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x^k \cdot y^n \cdot f_{XY}(x, y) dx dy \quad \text{kontinuierlich}$$

$k = 1, n = 1 \rightarrow$ Korrelation $m_{11} = E(XY)$

$m_{11} = E(XY) = 0 \rightarrow$ X und Y orthogonal

Korvarianz σ_{XY}

$$\text{Cov}(X, Y) = \sigma_{XY} = E[(X - \mu_X)(Y - \mu_Y)]$$

$$\sigma_{XY} = E(XY) - E(X)E(Y) = m_{11} - \mu_X \mu_Y$$

$\sigma_{XY} = 0 \rightarrow$ unkorreliert $\rightarrow E(XY) = E(X)E(Y)$

Korrelations - Koeffizient ρ_{XY}

$$\rho(X, Y) = \rho_{XY} = \frac{\sigma_{XY}}{\sigma_X \cdot \sigma_Y} \quad |\rho_{XY}| \leq 1$$

Binominalverteilung

$$F_X(x) = P(X \leq m) = \sum_{k=0}^m \binom{n}{k} p^k \cdot q^{n-k} \quad \binom{n}{k} = \frac{n!}{(n-k)!k!}$$

$$p_X(k) = P(X = k) = \binom{n}{k} p^k \cdot q^{n-k}$$

$$\mu_X = n \cdot p \quad \sigma_X^2 = n \cdot p \cdot q$$

Standardbeispiel:

k= Anzahl logisch 1, n-k= Anzahl logisch 0, n= Sequenzlänge, p= W'keit für logisch 1, q=1-p W'keit für logisch 0

Umwandlungen:

$$P(X \geq m) = 1 - P(X \leq n - m)$$

$$P(X > 1) = 1 - P(X = 0) - P(X = 1)$$

Poissonverteilung

$$F_X(x) = e^{-\alpha} \cdot \sum_{k=0}^m \frac{\alpha^k}{k!} \quad \mu_X = \sigma_X^2 = \alpha = n \cdot p$$

$$p_X(x) = e^{-\alpha} \cdot \frac{\alpha^k}{k!}$$

Standardbeispiel:

k= Anzahl Fehler, n= Sequenz-/ Bitlänge $p \ll 1$

Normalverteilung (Gaussverteilung)

$$f_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \cdot e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

$$\mu_X = \mu \quad f_{X_{\max}}(\mu_X) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \quad x = \mu_X \pm \sigma_X$$

$$\sigma_X^2 = \sigma^2$$

Zufallsprozesse

Zufallsprozesse beschreiben nicht eine zufällig ablaufende Zeitfunktion, sondern eine deterministische Zeitfunktion ausgelöst durch ein Ergebnis eines Zufallsexperiments.

1 – dimensional

$$F_{X_k}(x_k; t_k) = P(X_k(t_k) \leq x_k) \quad f_{X_k}(x_k; t_k) = \frac{\partial F_{X_k}(x_k; t_k)}{\partial x_k}$$

2 – dimensional

$$F_X(x_1, x_2; t_1, t_2) = P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2)$$

$$f_X(x_1, x_2; t_1, t_2) = \frac{\partial^2 F_X(x_1, x_2; t_1, t_2)}{\partial x_1 \partial x_2}$$

Statistische Kennwerte

Erwartungswert:

$$\mu_X(t) = E[X(t)] = \int_{-\infty}^{+\infty} x \cdot f_X(x; t) dx$$

Autokorrelation:

$$R_{XX}(t_1, t_2) = E(X(t_1)X(t_2)) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x_1 \cdot x_2 \cdot f_X(x_1, x_2; t_1, t_2) dx_1 dx_2$$

Autokovarianz:

$$C_{XX}(t_1, t_2) = E[(X(t_1) - \mu_X(t_1)) \cdot (X(t_2) - \mu_X(t_2))] = R_{XX}(t_1, t_2) - \mu_X(t_1) \cdot \mu_X(t_2)$$

Stationarität

Ein stationärer Prozess verändert seine statistischen Eigenschaften nicht, egal zu welchem Zeitpunkt.

- Streng stationärer Zufallsprozess (SSS)
Unabhängig von der Zeitverschiebung c

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n; t_1, t_2, \dots, t_n) = f(x_1, x_2, \dots, x_n; t_1 + c, t_2 + c, \dots, t_n + c)$$

$$E[X(t)] = \mu_X$$

$$R_{XX}(t_1, t_2) = R_X(\tau) \quad \tau = t_2 - t_1$$

$$C_{XX}(t_1, t_2) = R_X(\tau) - \mu_X^2$$

- Schwach stationärer Zufallsprozess (WSS)
sobald

$$f(x_1, x_2; t_1, t_2) = f(x_1, x_2; t_1 + c, t_2 + c) \quad \text{Stationarität 2. Ordnung}$$

$$E[X(t)] = \mu_X$$

$$R_{XX}(t_1, t_2) = R_X(\tau) \quad \tau = t_2 - t_1$$

$$C_{XX}(t_1, t_2) = R_X(\tau) - \mu_X^2 = C_{XX}(\tau)$$

Zeitmittelwerte einer Musterfunktion $x_k(t)$

Zeitlicher Mittelwert:

$$\bar{x} = \langle x(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} x(t) dt$$

Zeitlich gemittelte Autokorrelationsfunktion:

$$\bar{R}_{XX} = \langle x(t) \cdot x(t + \tau) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} x(t) \cdot x(t + \tau) dt$$

Ergodizität S.168

Ein stationärer Prozess ist ergodisch, wenn nicht nur der Erwartungswert der zeitlichen Mittelwerte mit den Scharmittelwerten übereinstimmt, sondern jede einzelne Musterfunktion diese Mittelwerte besitzt.

Ergodisch:

$$\bar{x} = \langle x(t) \rangle = E[X(t)] = \mu_X$$

Ergodisch in Autokorreklation:

$$\bar{R}_{XX}(\tau) = \langle x(t)x(t + \tau) \rangle = E[X(t)X(t + \tau)] = R_{XX}(\tau)$$

Autokorrelation bei WSS Prozessen S.169

$$R_{XX}(\tau) = E[X(t)X(t+\tau)]$$

$$R_{XX}(-\tau) = R_{XX}(\tau) \quad |R_{XX}(\tau)| \leq R_{XX}(0) \quad R_{XX}(0) = E[X^2(t)]$$

$$R_{XX}(0) = A_1^2 p_1 + A_0^2 p_0$$

$$R_{XX}(|\tau| > T) = A_1 A_1 p_1 p_1 + A_1 A_0 p_1 p_0 + A_0 A_1 p_0 p_1 + A_0 A_0 p_0 p_0$$

Für bipolares RZ - Signal:

$$R_{XX}(0) = A_{+1}^2 p_{+1} + A_0^2 p_0 + A_{-1}^2 p_{-1}$$

$$R_{XX}(|\tau| > T) = A_1 A_1 p_1 p_1 + A_1 A_0 p_1 p_0 + A_0 A_1 p_0 p_1 + A_0 A_0 p_0 p_0$$

Kreuzkorrelation bei WSS Prozessen

$$R_{XY}(\tau) = E[X(t)Y(t+\tau)]$$

$$R_{XY}(-\tau) = R_{YX}(\tau)$$

$$|R_{XY}(\tau)| \leq \sqrt{R_{XX}(0)R_{YY}(0)} \quad |R_{XY}(\tau)| \leq \frac{1}{2}[R_{XX}(0) + R_{YY}(0)]$$

$$R_{XY}(\tau) = 0 \rightarrow 2 \text{ Zufallsprozesse sind orthogonal}$$

Autovarianz bei WSS Prozessen

$$C_{XX}(\tau) = E[(X(t) - E[X(t)]) \cdot (X(t+\tau) - E[X(t+\tau)])]$$

$$C_{XX}(\tau) = R_{XX}(\tau) - \mu_X^2$$

Kreuzvarianz bei WSS Prozessen

$$C_{XY}(\tau) = E[(X(t) - E[X(t)]) \cdot (Y(t+\tau) - E[Y(t+\tau)])]$$

$$C_{XY}(\tau) = R_{XY}(\tau) - \mu_X \mu_Y$$

Spektrale Leistung bei WSS Prozessen

$$S_{XX}(\omega) = E\left[\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} |X(\omega)|^2\right] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} E[|X(\omega)|^2]$$

Wiener - Kinchin - Theorem:

$$S_{XX}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_{XX}(\tau) \cdot e^{-j\omega\tau} d\tau \quad \text{gutes Beispiel S.184 Bipolar NRZ/RZ}$$

$$R_{XX}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S_{XX}(\omega) \cdot e^{+j\omega\tau} d\omega$$

$$S_{XX}(\omega) \text{ ist reelwertig und } \geq 0 \quad S_{XX}(-\omega) = S_{XX}(\omega)$$

$$\text{mittlere Leistung } \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S_{XX}(\omega) d\omega = R_{XX}(0) = E[X^2(t)]$$

Kreuz - Spektraldichte bei WSS Prozessen

Beziehungen zwischen Kreuzkorrelation und Kreuzspektralerleistungsdichte:

$$S_{XY}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_{XY}(\tau) \cdot e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$S_{YX}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_{YX}(\tau) \cdot e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$R_{XY}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S_{XY}(\omega) \cdot e^{-j\omega\tau} d\omega$$

$$R_{YX}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S_{YX}(\omega) \cdot e^{-j\omega\tau} d\omega$$

$$R_{XY}(\tau) = R_{YX}(-\tau) \Rightarrow S_{XY}(\omega) = S_{YX}(-\omega) = S_{YX}^*(\omega)$$

Leistungsdichtespektrum von Y(t) LTI - Systeme

$$S_{YY}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_{YY}(\tau) \cdot e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$S_{YY}(\omega) = |H(\omega)|^2 \cdot S_{XX}(\omega)$$

$$R_{YY}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |H(\omega)|^2 \cdot S_{XX}(\omega) \cdot e^{j\omega\tau} d\omega$$

$$E[Y^2(t)] = R_{YY}(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |H(\omega)|^2 \cdot S_{XX}(\omega) d\omega$$

Rauschen in analogen Systemen

Definitionen:

$S_0 = S_X = S_i$ Eingangsleistung $n(t)$ weisses Rauschen

N_0 Eingangsrauschen

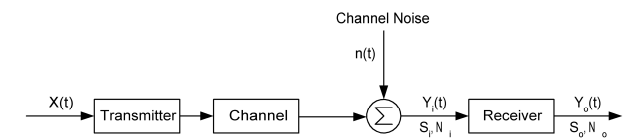
$$N_o = E[n_o^2(t)] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \eta |H(\omega)|^2 d\omega$$

$$S_o = E[X_o^2(t)] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |H_{\text{Kanal}}(\omega)|^2 |H_{\text{Equalizer}}(\omega)|^2 S_{XX}(\omega) d\omega$$

Minimale Sendeleistung: $S_T = S_i \cdot 10^{\frac{\text{Dämpfung Kanal in dB}}{10}}$

Rauschen in Basisband:

(nach Empfang!)



$X(t)$ ist, mittelwertfrei, stationär, ergodisch, bandbeschränkt
Kanal ist verzerrungsfrei

$$S_i = \frac{1}{2} S_X^2$$

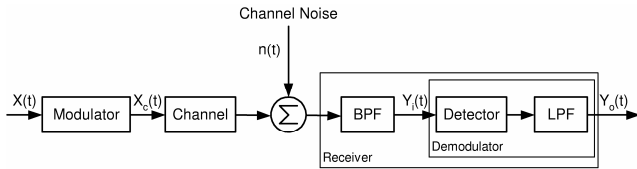
$$N_o = \eta \frac{W}{2\pi} = \eta B$$

Signal - Geräusch Verhältnis: $\left(\frac{S}{N}\right)_0 = \frac{S_o}{N_o} = \frac{S_i}{\eta B} = \gamma$

Rauschen bei Modulation:

nicht mehr Basisband!

Rauschen bei AM:



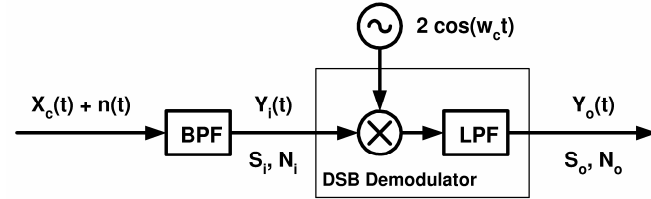
$$Y_i(t) = X_c(t) + n_i(t)$$

$$E[n_c^2(t)] = E[n_s^2(t)] = E[n_i^2(t)] = 2\eta B$$

$$n_i(t) = n_c(t)\cos(\omega_c t) - n_s(t)\sin(\omega_c t)$$

Rauschen bei DSB – SC:

Synchroner Detektor



$$Y_i(t) = A_c X_c(t)\cos(\omega_c t) + n_i(t)$$

$$Y_i(t) = (A_c X_c(t) + n_c(t))\cos(\omega_c t) - n_s(t)\sin(\omega_c t)$$

$$Y_o(t) = A_c X_c(t) + n_c(t) = X_o(t) + n_o(t)$$

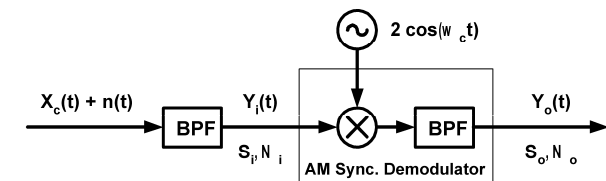
$$S_o = E[X_o^2(t)] = E[A_c^2 X_c^2(t)] = A_c^2 E[X_c^2(t)] = A_c^2 S_x$$

$$\left(\frac{S}{N}\right)_o = \frac{A_c^2 S_x}{2\eta B} = \frac{1}{2} \frac{A_c^2 S_x}{\eta B} = \frac{S_i}{\eta B} = \gamma$$

Detektor – Gewinn: $\alpha_d = \frac{(S/N)_o}{(S/N)_i} = \frac{S_i / (\eta B)}{S_i / (2\eta B)} = 2$

Rauschen bei gewöhnliche AM:

Synchroner Detektor



$$Y_i(t) = A_c (1 + \mu X(t))\cos(\omega_c t) + n_i(t)$$

$$Y_o(t) = A_c \mu X(t) + n_c(t) = X_o(t) + n_o(t)$$

$$B_T = 2B_m$$

$$S_i = \frac{1}{2} A_c^2 (1 + \mu^2 S_x) \quad S_o = A_c^2 \mu^2 S_x = \frac{2\mu^2 S_x}{1 + \mu^2 S_x} S_i$$

$$\left(\frac{S}{N}\right)_o = \frac{\mu^2 S_x}{1 + \mu^2 S_x} \frac{S_i}{\eta B} = \frac{\mu^2 S_x}{1 + \mu^2 S_x} \gamma \quad \left(\frac{S}{N}\right)_o \leq \frac{\gamma}{2} = \frac{1}{2} \frac{S_i}{\eta B}$$

Da viel Leistung im Träger (DC – Anteil) steckt ist die gewöhnliche AM um mindestens 3dB weniger geeignet.

Detektor – Gewinn: $\alpha_d = \frac{(S/N)_o}{(S/N)_i} = \frac{2\mu^2 S_x}{1 + \mu^2 S_x} \leq 1$

$$S_T = S_i \cdot 10^{\frac{\text{Dämpfung Kanal in dB}}{10}}$$

Rauschen bei PM:

$$D = \Delta f / B_m = \Delta \omega / W_m \quad B_T = 2(k_p + 1)B_m$$

Eingangsseitig:

$$N_i = 2(D+1)B_m \cdot \eta \quad S_i = \frac{A_c^2}{2}$$

$$\left(\frac{S}{N}\right)_i = \frac{A_c^2}{4(D+1)B_m \cdot \eta}$$

Ausgangsseitig:

$$S_o = k_p^2 S_x \quad N_o = \frac{1}{A_c^2} 2\eta B \quad \gamma = S_i \frac{1}{\eta B} = \frac{A_c^2}{2} \frac{1}{\eta B}$$

$$\left(\frac{S}{N}\right)_o = \frac{k_p^2 A_c^2 S_x}{2\eta B} = k_p^2 S_x \gamma$$

$$S_T = S_i \cdot 10^{\frac{\text{Dämpfung Kanal in dB}}{10}}$$

Rauschen bei FM:

$$D = \Delta f / B_m = \Delta \omega / W_m \quad B_T = 2(D+1)B_m$$

Ausgangsseitig:

$$S_o = k_f^2 S_x \quad N_o = \frac{3}{2} \frac{\eta W^3}{A_c^2 2\pi} \quad \gamma = S_i \frac{1}{\eta B} = \frac{A_c^2}{2} \frac{1}{\eta B}$$

$$\left(\frac{S}{N}\right)_o = \frac{3A_c^2 2\pi k_f^2 S_x}{2\eta W^3} = 3 \frac{k_f^2 S_x}{W^2} \gamma = 3D^2 S_x \gamma$$

Rauschen bei DSB-SC und SSB:

$$\text{DSB: } B_T = 2B_m \quad \text{SSB: } B_T = B_m$$

Ausgangsseitig:

$$N_o = 2\eta B \quad S_o = A_c^2 S_x$$

$$\gamma = S_i \frac{1}{\eta B} = \frac{A_c^2}{2} \frac{1}{\eta B}$$

$$\left(\frac{S}{N}\right)_o = \frac{A_c^2 S_x}{2\eta B} = \frac{S_i}{\eta B} = \gamma$$

Optimaler Detektor

Maximum Likelihood (ML) Detektor

s_1 Signal 1, s_2 Signal 1, H_1 Hypothese 1, H_2 Hypothese 1,

$$H_1 \text{ wenn: } f(z | s_1)P(s_1) > f(z | s_2)P(s_2)$$

$$H_2 \text{ wenn: } f(z | s_1)P(s_1) < f(z | s_2)P(s_2)$$

Oder mit Likelihood ratio (WSK - Verhältnis)

$$H_1 \text{ wenn: } \Lambda(z) = \frac{f(z | s_1)}{f(z | s_2)} > \frac{P(s_2)}{P(s_1)}$$

$$H_2 \text{ wenn: } \Lambda(z) = \frac{f(z | s_1)}{f(z | s_2)} < \frac{P(s_2)}{P(s_1)}$$

Vereinfachter Maximum Likelihood

$$H_1 \text{ wenn: } \Lambda(z) = \frac{f(z | s_1)}{f(z | s_2)} > 1$$

$$H_2 \text{ wenn: } \Lambda(z) = \frac{f(z | s_1)}{f(z | s_2)} < 1$$

Falls $f(z | s_1)$ symmetrisch zu $f(z | s_2)$ bzgl einem λ_0

$$H_1 \text{ wenn: } z > \lambda_0$$

$$H_2 \text{ wenn: } z < \lambda_0$$

Entscheidungsschwelle:

$$\lambda_0 = \frac{a_1 + a_2}{2} + \frac{\sigma_{n0}^2}{a_1 - a_2} \cdot \ln \frac{P(s_2)}{P(s_1)} \quad \text{für } P(s_1) \neq P(s_2)$$

$$\lambda_0 = \frac{a_1 + a_2}{2} \quad \text{für } P(s_1) = P(s_2)$$

Fehlerwahrscheinlichkeit:

$$P_e = Q\left(\frac{a_1 - a_2}{2\sigma}\right) \quad \sigma^2 = \frac{\eta T}{2} \quad \frac{a_1 - a_2}{2} = AT$$

$$P_e = p_1 \cdot Q\left(\frac{1}{\sigma}\right) + p_0 \cdot Q\left(\frac{1}{\sigma}\right)$$

Signalenergie pro Bit: $E_b = \int_0^T [X(t)]^2 dt$

Quellenkodierung

Komprimierung der Daten

Informationsgehalt

$$I(x_i) = -\log_2 P(x_i) \quad [\text{bit}] \text{ immer } \geq 0!$$

Entropie Quelle (mittlerer Informationsgehalt)

$$H(X) = E[I(x_i)] = -\sum_i P(x_i) \cdot \log_2 P(x_i)$$

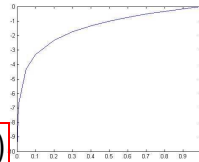
Wird gross, wenn ????

Wird klein, wenn ????

Eigenschaften:

$$0 \leq H(X) \leq \log_2 m \quad \begin{matrix} m & \text{Anzahl Symbole} \\ n & \text{Anzahl Codes} \end{matrix}$$

$$0 \leq H(X) \leq 1$$



Redundanz

$$R(X) = H_{\max} - H(X) = \log_2 m - H(X)$$

Informationsrate

$$R = r \cdot H(X) \quad r, \text{ Symbolrate [Symbole/s]}$$

Durch Maximierung der Entropie kann bei gegebener Symbolrate die Informationsrate optimiert werden!

Maximierung der Entropie ist Aufgabe der Quellenkodierung! Quellenkodierung eliminiert Redundanz!

Kanalmatrix

$$|P(Y | X)| = \begin{bmatrix} P(y_1 | x_1) & P(y_2 | x_1) & \dots & P(y_n | x_1) \\ P(y_1 | x_2) & P(y_2 | x_2) & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ P(y_1 | x_m) & P(y_2 | x_m) & \dots & P(y_n | x_m) \end{bmatrix}$$

Verbundmatrix

$$|P(Y, X)| = \begin{bmatrix} P(y_1, x_1) & P(y_2, x_1) & \dots & P(y_n, x_1) \\ P(y_1, x_2) & P(y_2, x_2) & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ P(y_1, x_m) & P(y_2, x_m) & \dots & P(y_n, x_m) \end{bmatrix}$$

$$|P(Y, X)| = \begin{bmatrix} p_{y1} \cdot p_{x1} & p_{y2} \cdot p_{x1} & \dots & p_{yn} \cdot p_{x1} \\ p_{y1} \cdot p_{x2} & p_{y2} \cdot p_{x2} & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ p_{y1} \cdot p_{xm} & p_{y2} \cdot p_{xm} & \dots & p_{yn} \cdot p_{xm} \end{bmatrix}$$

Kanalkapazität

$$C_s = \max I(X; Y) \quad [\text{b/Symbol}] \quad C = r \cdot C_s \quad [\text{b/s}]$$

Wenn $C_s > H(X)$ → kann eine Übertragung stattfinden!

Wenn $C > R$ → kann eine Übertragung stattfinden!

Wenn $C > r \cdot H(X)$ → kann eine Übertragung stattfinden!

Kanalarten:

Verlustfreier Kanal: $I(X; Y) = H(X) \quad C_s = \log_2 m$

Deterministischer Kanal: $I(X; Y) = H(Y) \quad C_s = \log_2 n$

Rauschfreier Kanal: $I(X; Y) = H(X) = H(Y) \quad C_s = \log_2 m = \log_2 n$

Binär symmetrischer Kanal:

$$I(X; Y) = H(Y) - (-p \log_2 p - (1-p) \log_2 (1-p))$$

$$C_s = 1 + (1 - p_e) \log_2 (1 - p_e) + p_e \log_2 p_e \quad p = 1 - p_e$$

AWGN Kanal: $C_s = \max I(X;Y) = 0,5 \log_2(1 + S/N)$

$C = 2BC_s = B \log_2(1 + S/N)$

Codelänge

$L = \sum_i P(x_i) n_i \geq H(X)$

Effizienz

$\eta = \frac{H(X)}{L}$ fixed length code (length=n): $\eta = \frac{H(X)}{\log_2 2^n}$

Shannon – Fano Codierung

1. Symbole mit absteigender WSK anordnen
2. mit Trennung 2 Teilmengen möglichst gleicher WSK bilden
3. oberer Teilmenge 0, unterer Teilmenge 1 zuordnen
4. Teilmengen weiter unterteilen gemäss Schritt2

Huffmann Codierung

1. Symbole mit absteigender WSK anordnen
2. unterste 2 Symbole als Symbolgruppe zusammenfassen, WSK auch
3. weiter bei 1) bis nur noch 2 Symbolgruppen vorliegen
4. der Symbolgruppe mit grösserer WSK 0, der anderen 1 zuordnen
5. letzten Reduktionsschritt rückgängig machen
6. weiter bei 4) bis für alle Einzelsymbole ein Codewort vorliegt

Kanalkodierung

Erweiterung der Daten z.B. durch Kontrollbit um allfällige Übertragungsfehler zu detektieren

Blockcodes

(n,k) k Eingängen und n Ausgängen

$2^k = \text{Anzahl Datenworte} = \text{gültige Codeworte}$

$2^n = \text{mögliche Codeworte}$

Coderate

$R_c = k/n$

Galois Feld

	XOR	AND
M ≡ Menge	0 ⊕ 0 = 0	0 ⊗ 0 = 0
+ ≡ Modulo2 Addition (XOR)	0 ⊕ 1 = 1	0 ⊗ 1 = 0
* ≡ Multiplikation (AND)	1 ⊕ 0 = 1	1 ⊗ 0 = 0
	1 ⊕ 1 = 0	1 ⊗ 1 = 1

Linearer Code

Aus C, Codeworte $a = (a_1, a_2, \dots, a_n)$ und $b = (b_1, b_2, \dots, b_n)$

$c = a \oplus b = (a_1 \oplus b_1, a_2 \oplus b_2, \dots, a_n \oplus b_n)$

Ein Code C ist linear, wenn für alle a, b auch c zu C gehört

Hamming – Gewicht

$w(c) \equiv \text{Anzahl Einer im Codewort}$

Hamming – Distanz

$d(a, b) \equiv \text{Anzahl unterschiedlicher Stellen der Codeworte}$

Beziehung zwischen Hamming – Gewicht / –Distanz

$w(c) = d(c, 0) \quad d(a, b) = w(a \oplus b)$

Minimale Hamming – Distanz ... (gibt worst case an)

... entspricht dem kleinsten Gewicht aller Codeworte von C

$d_{\min} = \min[d(a, b)]$

Bei linearen Codes:

$d_{\min} = \min[d(a, b)] = \min[w(a \oplus b)] = \min[w(c)]$

Systematischer Code:

- 1) linearer Code
- 2) jedes Datenbit kommt unmodifiziert in irgendeinem Codebit vor

Maximal detektierbare Fehler t_d und korrigierbare Fehler t_c

$t_d = d_{\min} - 1$

$t_c = 0,5(d_{\min} - 1)$

Generatormatrix G

d ≡ Datenwort als Zeilenvektor
c ≡ Codewort als Zeilenvektor

$c = d \cdot G$

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & p_{11} & p_{21} & \dots & p_{m1} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & p_{12} & p_{22} & \dots & p_{m2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 1 & p_{1k} & p_{2k} & \dots & p_{mk} \end{bmatrix} = [I_k P^T]$$

Aus Anzahl der Zeilen → Anzahl Datenbits

Aus Anzahl der Spalten → Anzahl Codebits

- Sobald eine Generatormatrix gebildet werden kann, ist der Code linear!
- Jede Zeile einer Generatormatrix entspricht einem Codewort!
- Länge der Datenworte = Anzahl Zeilen
- Länge der Codeworte = Anzahl Spalten
- Anzahl Datenworte = Anzahl Codeworte = $2^{\text{Anzahl Zeilen}}$

Bilden der Codeworte:

Datenwort d_1, d_2, d_3	Codewort $c_1, c_2, c_3, c_4, c_5, c_6$
000	000000
001	010111
010	011001
011	001110
100	100101
101	110010
110	111100
111	101011

Paritätsprüfmatrix H

erkennt Übertragungsfehler

$H = [P \quad I_m]$ P ≡ Paritätsmatrix, m= n-k (dk und cn)

$H^T = \begin{bmatrix} P \\ I_m \end{bmatrix}$

$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \quad A^T = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{m1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$

Fehlersyndrom:

$s = c_r \cdot H^T \rightarrow s$ entspricht der x.Zeile von H^T was uns auf die x.Spalte von c, führt, welche korrigiert werden muss!

Perfekter Code:

$2^{n-k} \geq \sum_{i=0}^t \binom{n}{i} \quad \binom{n}{i} = \frac{n!}{i!(n-i)!}$

Hamming – Schranke:

$2^{n-k} \geq \sum_{i=0}^t \binom{n}{i}$ t = Anzahl korrigierbarer Fehler